



Забелешка: Поради нуждите от разработка, продуктите и физическите характеристики на този фотоабул може да се различават. Окончателното тълкуване принадлежи на нашата компания и съдържанието може да се промени без предупреждение.

серия 9100

Високопроизводителен векторен честотен инвертор Инструкции за продукта



СЪДЪРЖАНИЕ

Глава 1: Описание на модела 1

Глава 2: Контурни чертежи и размери..... 2

2.1 Малка клавиатура и отвори за монтаж 2

2.2 Контурни чертежи на продуктите..... 2

2.3 Списък с размери на контура на продукта и размери на позициите на монтажните отвори..... 3

Глава 3: Технологичен стандарт и избор 4

3.1 Обяснение на техническите параметри на серия 9100 4

3.2 Таблица за избор на честотен инвертор 5

3.3 Ръководство за избор на компоненти на спирачката..... 6

Глава 4: Инструкции за операционния панел 7

4.1 Диаграма на операционния панел и описание на клавишите 7

4.2 Обяснение на функционалните клавиши..... 8

4.3 Инструкции за задаване на параметри..... 9

Глава 5: Схема на свързване 10

Глава 6: Описание на главния контурен терминал 10

6.1 Схема на свързване на М-тип 10

6.2 Схема на свързване на G-тип 0.75-5.5KW 11

6.3 Схема на свързване на G-тип 7.5-22KW 11

6.4 Схема на свързване на G-тип 30-110KW 11

6.5 Схема на свързване на G-тип 132-630KW 11

6.6 Идентификация на главния терминал на контура..... 12

6.7 Описание на функцията на терминала на управляващия контур..... 12

6.8 Схематична диаграма на терминала на управляващия контур..... 14

Глава 7: Таблица с функционални кодове..... 15

7.1 Инструкция за параметри на функциите..... 15

7.2 Таблица с функционални кодове 16

Глава 8: Таблица с функционални кодове..... 30

8.1 Инструкция за параметри на функциите..... 30

8.2 Често срещани повреди и методи за обработка 33

Глава 9 Примери за работа..... 34

9.1 Клеми напред и назад + примери за комплект външни потенциометри 34

9.2 клавиатура напред и назад + потенциометър за регулиране на скоростта, примери за задаване 35

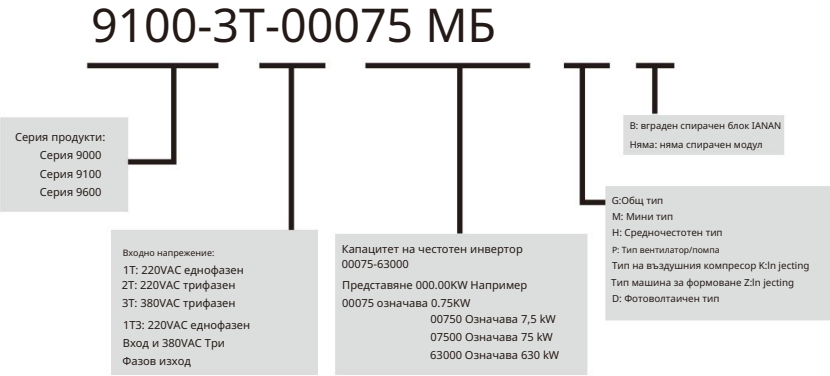
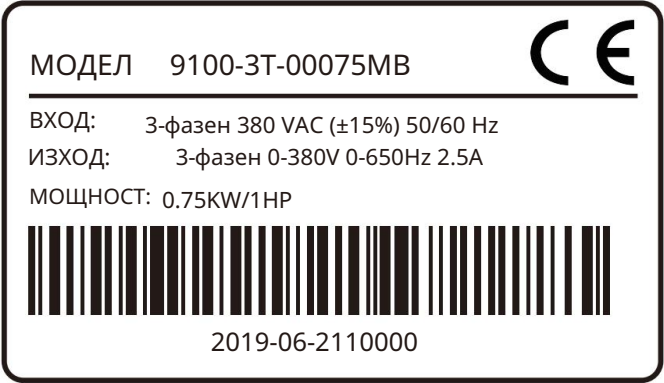
9.3 Инструкции за окабеляване на трижилни клеми 36

9.4 Примери за PID управление с постоянно напрежение 38

9.5 Схема за автоматично управление на работата на фотоволтаичен честотен регулатор (PV)..... 39

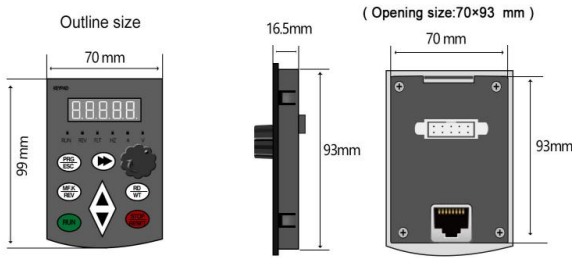
9.6 Схема за автоматично управление на работата на честотен регулатор от 220V до 380V..... 41

Глава 1: Описание на модела

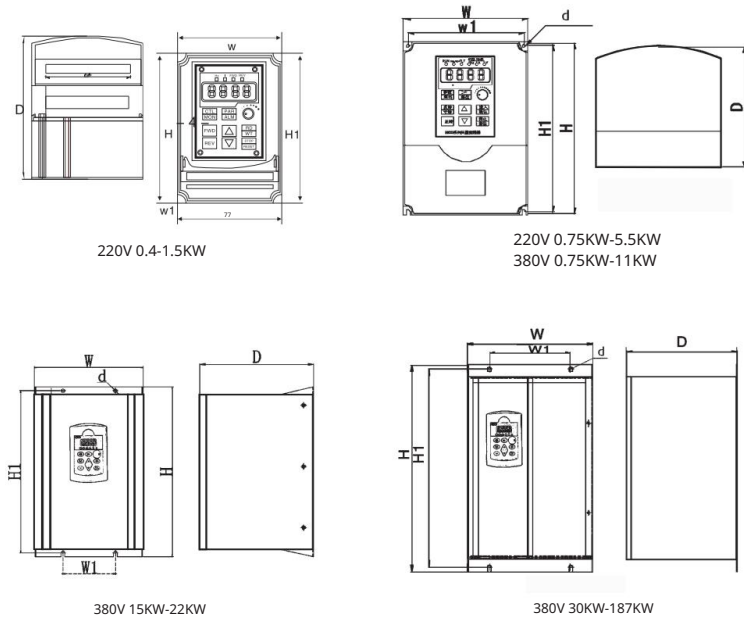


Глава 2: Контурни чертежи и размери

2.1 Малка клавиатура и отвори за монтаж



2.2 Контурни чертежи на продуктите



2.3 Списък с размери на контура на продукта и размери на позицията на монтажните отвори

Тип инвертор	Ш (мм)	W1 (мм)	B (мм)	H1 (мм)	D (мм)
9100-1T-00075M	82	70	155	140	135
9100-1T-00150M					
9100-1T-00220M					
9100-3T-00075M					
9100-3T-00150M	82	70	155	140	135
9100-3T-00220M					
9100-3T-00400M					
9100-1T3-00075G					
9100-1T3-00150G	126	112	170	157	160
9100-1T3-00220G					
9100-1T3-00400G					
9100-1T3-00550G					
9100-1T3-00750G	150	134	220	205	175
9100-1T3-01100G					
9100-1T3-01500G					
9100-1T3-01850G					
9100-1T3-02200G	222	108	353	335	220
9100-1T3-03000G					
9100-1T3-03700G					
9100-1T3-04500G					
9100-1T-00075D	126	112	170	157	160
9100-1T-00150D					
9100-1T-00220D					
9100-1T-00400D					
9100-1T-00550D	150	134	220	205	175
9100-1T-00750D					
9100-1T-01100D					
9100-1T-01500D					
9100-1T-01850D	388	225	465	442	240
9100-1T-02200D					
9100-3T-00075D					
9100-3T-00150D					
9100-3T-00220D	126	112	170	157	160
9100-3T-00400D					
9100-3T-00550D					
9100-3T-00750D					
9100-3T-01100D	150	134	220	205	175
9100-3T-01500D					
9100-3T-01850D					
9100-3T-02200D					
9100-3T-03000D	222	108	353	335	220
9100-3T-03700D					
9100-3T-04500D					
9100-3T-04500D					

Забележка: други модели с размери на продукта могат да се отнасят до горните продукти.

Глава 3: Технологичен стандарт и избор

3.1 Обяснение на техническите параметри на серия 9100

• Входни и изходни характеристики

Диапазон на входното напрежение: 380 / 220V ± 15%

Входен честотен диапазон: 47 ~ 63Hz

Диапазон на изходното напрежение: 0 ~ номинално входно напрежение

Изходен честотен диапазон: 0 ~ 650Hz

• Функции на периферния интерфейс

Програмируем цифров вход: 4 входа

Програмируем аналогов вход: AI1: 0 ~ 10V вход, AI2: 0 ~ + 5V или вход за потенциометър на панела

Изход с отворен колектор: 1 изход

Релеен изход: 1 изход

Аналогов изход: 1 изход, опционално 4 ~ 20mA или 0 ~ 10V

• Технически характеристики

Управление: PG-free векторно управление, V/F управление

Претоварваща способност: 150% номинален ток 60s; 180% номинален ток 10s

Пусков въртящ момент: без PG векторно управление: 0.5Hz / 150% (SVC)

Съотношение на скоростта: без PG векторно управление: 1: 100

Точност на управление на скоростта: PG векторно управление: ± 0,5% от максималната скорост

Носеща честота: 0.5k ~ 15.0kHz

• Характеристики

Режим на настройка на честотата: цифрова настройка, аналогова настройка, настройка на серийна комуникация, многоскоростна, PID настройка.

Функция за PID управление

Функция за многоскоростно управление: 8-скоростно управление

Функция за контрол на честотата на люлеене

Моментално прекъсване на захранването без функция за спиране

Функция на клавиша REV / JOG: потребителски дефинирани многофункционални клавиши за бърз достъп

Функция за автоматично регулиране на напрежението: Когато напрежението в мрежата се промени, изходното напрежение може автоматично да се поддържа постоянно

Осигурява до 25 вида защита от повреди: свръхток, пренапрежение, поднапрежение, прегряване, загуба на фаза, претоварване и други защиты.

3.2 Таблица за избор на честотен инвертор

Напрежение (V)	220V	220V	380V	460V	575V	660V
	(1F)	(240V)	(415V)	(440V)		
Мощност (KW)	Ток (A)	Ток (A)	Ток (A)	Ток (A)	Ток (A)	Ток (A)
0.4	2.5	2.5				
0.75	4	4	2.5	2.5		
1.5	7	7	3.7	3.7		
2.2	10	10	5	5		
4	16	16	8.5	8		
5.5	20	20	13	11		
7.5	30	30	16	15		
11	42	42	25	22	17	15
15	55	55	32	27	22	18
18.5	70	70	38	34	26	22
22	80	80	45	40	33	28
30	110	110	60	55	41	35
37		130	75	65	52	45
45		160	90	80	62	52
55		200	110	100	76	63
75		260	150	130	104	86
83		320	170	147	117	98
110		380	210	180	145	121
132		420	250	216	173	150
160		550	300	259	207	175
187		600	340	300	230	198
200		660	380	328	263	218
220		720	415	358	287	240
250			470	400	325	270
280			520	449	360	330
315			600	516	415	345
375			680	600	450	390
400			750	650	520	430
450			820	720	650	465
500			900	800	700	550
560			1000	900	780	590
630			1100	1000	850	680

Забележка: Обикновеният инвертор, наричан още преобразувател на постоянен въртящ момент. Ток на претоварване 1,5 пъти 1 минута, 2 пъти тока на моментна защита; Инверторът за вентилатор и водна помпа, наричан още инвертор на натоварване, ток на претоварване 1,2 пъти 1 минута, 1,5 пъти тока на моментна защита; Когато избираме типа инвертор, като цяло по-малкият вариант е типът вентилатор и водна помпа. Но като се има предвид безопасността, ние препоръчваме вентилатор и водна помпа също да се опитат да използват общ тип, за да се избегне претоварване, което да повлияе на производството.

3.3 Ръководство за избор на компоненти на спирачките

Въведение за избор на спирачни агрегати. Съгласно таблицата с данни, потребителят може да избира различни съпротивления и мощност според реалната ситуация. Съпротивлението не трябва да бъде по-малко от препоръчителните стойности в таблицата, но мощността може да бъде увеличена. Изборът на спирачен резистор трябва да се основава на мощността на двигателя, необходимата за практическото приложение на системата, както и на инерцията на системата, времето за забавяне и потенциалната енергия на натоварване.

Избор на съпротивление

При спиране регенеративната енергия на двигателя почти изцяло се изразходва за спирачно съпротивление.

Съгласно формулата: $U \cdot I / R = P_b$

- U във формулата - спирачно напрежение на стабилната спирачка на системата (различните системи не са еднакви, за общия избор на 380V AC система 700V)
- P_b —спирачна мощност

Избор на мощност на спирачното съпротивление

На теория, спирачното съпротивление е в съответствие с мощността и спирачната мощност, но намалението е 70%.
Съгласно формулата: $0,7 \cdot P_r = P_b \cdot D$

• P_r —мощност на съпротивлението

• D —честота на спиране
(процесът на регенерация представлява част от целия работен процес)

Асансьор—20%~30% Машина за навиване или развиване—20%~30%
Центрифуга—50%~60% Случайно спирачно натоварване—5% Общо 10%

Таблица за избор на спирачни агрегати

Напрежение (V)	Мощност	Съпротивление (Ω)	Капацитет (w)	Забележки
220	0.4KW	200	80	При поръчка, вграденият спирачен модул може да бъде персонализиран.
	0.75KW	200	80	
	1.5KW	100	150	
	2.2KW	60	250	
	3.7KW	40	300	
	5.5KW	30	500	
380	0.75KW	360	200	
	1.5KW	180	400	
	2.2KW	180	400	
	3.7KW	100	500	
	5.5KW	100	500	
	7.5KW	50	1000	
	11KW	50	1000	
	15KW	40	1500	
	18.5KW	40	1500	
	22KW	30	3000	
	30KW	20	5000	
	37KW	20	5000	
	45KW	15	9600	
	55KW	15	10000	

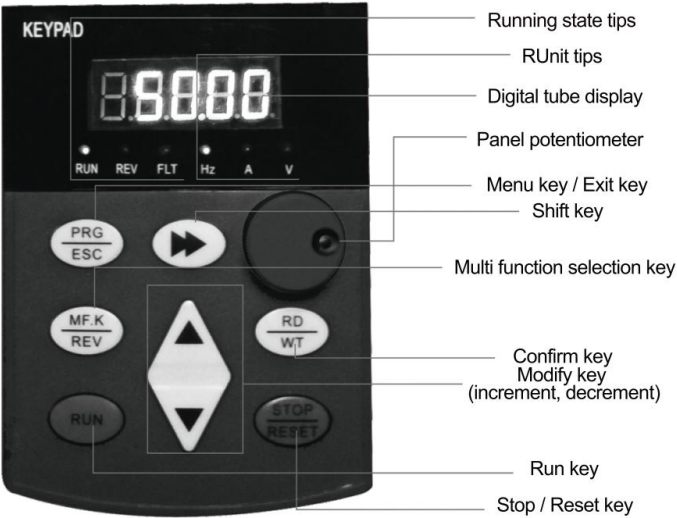
Напрежение (V)	Мощност	Съпротивление (Ω)	Капацитет (w)	Забележки
380	75KW	10	12000	При поръчка, вграденият спирачен модул може да бъде персонализиран.
	93KW	8	20000	
	110KW	8	20000	
	132KW	6	25000	
	160KW	6	25000	
Периодът на освобождаване от отговорност е определен като 10%				

Забележки:

- Спирачният модул може да се използва при консумация на потенциално голямо инерционно натоварване към енергията на обратната връзка на инвертора, за да се избегне изключването на преобразувателя при високо напрежение. Подходящ за голямо инерционно натоварване и често спиране или бързо паркиране.
- Разрядното съпротивление не е директно свързано към N/P клемата. Ако клемата е P/N, трябва да се добави допълнително към модула за разреждане на спирачката. Ако е необходимо да използвате P/N клемата за 93KW и над това, моля, декларирайте в поръчката.

Глава 4: Инструкции за операцияния панел

4.1 Диаграма на операцияния панел и описание на клавишите



4.2 Обяснение на функционалните клавиши

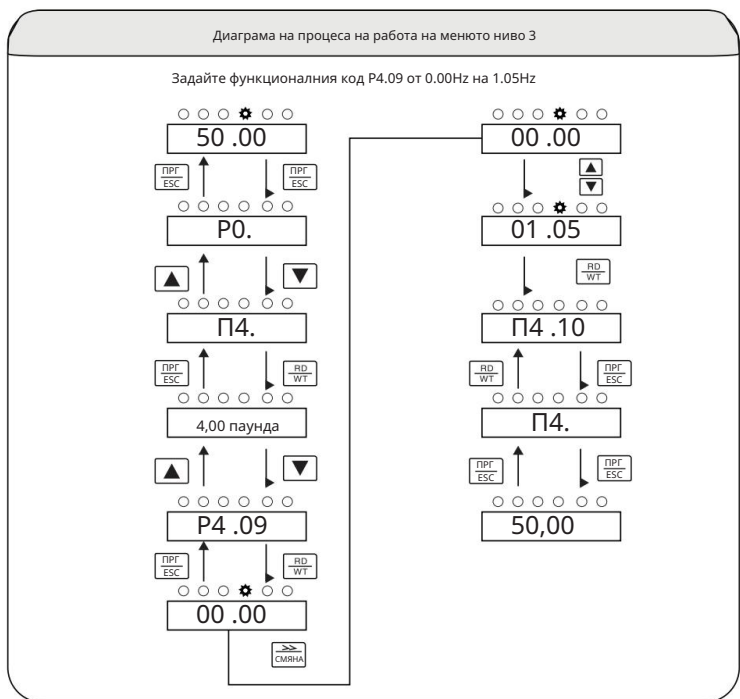
	Ключ за програмиране	Меню от първо ниво за влизане или излизане.
	Четене/записване ключ	За четене на стойността на параметъра или за потвърждаване на ефективното записване на данните.
	Възходящ ключ	Увеличаване на данните или кода на параметрите.
	Намаляващ ключ	Намаляване на данните или кода на параметрите.
	Комбинация	Под интерфейса за показване на прекъсвания и интерфейса за работа, може да се избере параметрите на дисплея на цикъла Shift, като се обърне внимание на операцията, която трябва да бъде съгласно първата натиснете бутона RD/WT и след това натиснете REV/JOG
	Клавиш за стоп/нулиране	В интерфейса за показване при изключване и интерфейса за работа, може да се постигне цикъл на изместване надясно, за да се покажат параметрите и да се променят параметрите в избраната позиция.
	Ключ за бягане	За управление на движението на честотния инвертор напред.
	Клавиш за стоп/нулиране	В работно състояние, натискането на този клавиш може да се използва за спиране на работата. При алармено състояние са налични всички режими на управление за нулиране на работата на клавиша. Функционалният код P1.10 управлява.
	многофункционален клавиш за бърз достъп	Функцията се определя от функционален код "P1.09" Нула: бавно въртене за динамична ключова точка 1: превключвател за настрояване на настройката HAFOPF/НАДОЛУ Почистване HAFOPF чрез задаване на честотни стойности HAFOPF/НАДОЛУ
	Комбинация	Бутонът FWD и STOP/RST са натиснати едновременно, време на престой без инвертор

4.3 Инструкции за задаване на параметри

Меню от ниво 3, съответно

1. Функционалният блок (меню);
2. Етикетът на функционалния код (вторично меню);
3. Менюто за задаване на стойност на функционален код (ниво 3).

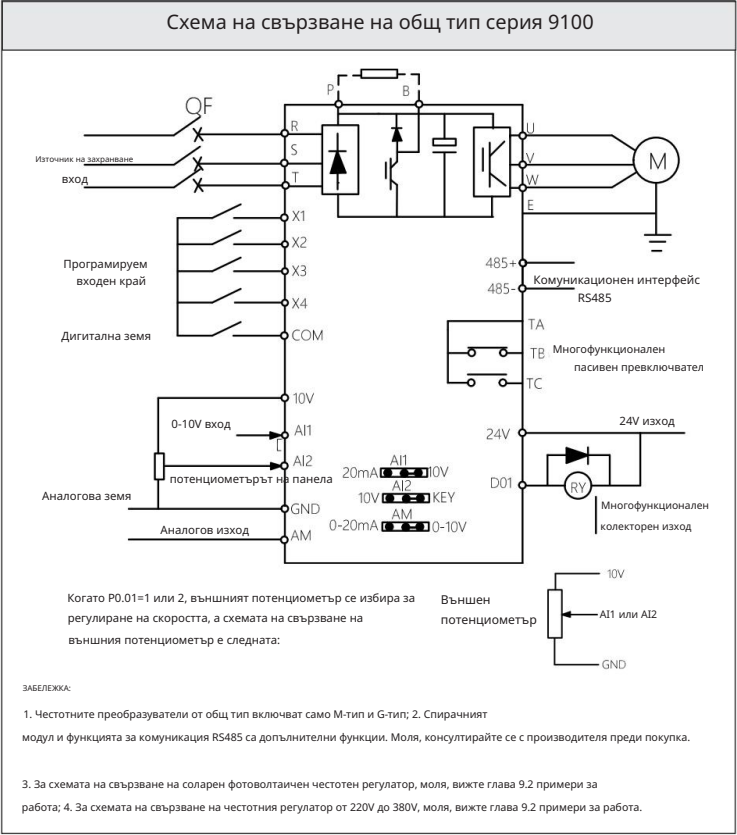
Описание: При работа с меню ниво 3, чрез натискане на клавиша RPG/ESC или RD/WT се връщате към вторичното меню. Разликата между двете е: чрез натискане на клавиша RD/WT зададените параметри се запазват в контролния панел, след което се връщате към вторичното меню и автоматично преминавате към следващия функционален код; чрез натискане на клавиша RPG/ESC се връщате директно към вторичното меню, без да запазвате параметрите, и оставате в текущия функционален код.



В състояние на меню ниво 3, ако параметърът не мига, това означава, че функционалният код не може да бъде променен. Възможните причини са:

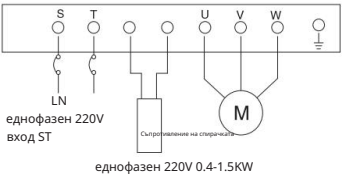
- (1) функционалният код като непроменяеми параметри, като например действителните параметри на тестване, параметрите на оперативните записи и др.;
- (2) функционалният код в работещо състояние не може да бъде променен, може да бъде променен само в състояние на стоп.

Глава 5: Диаграма на свързване

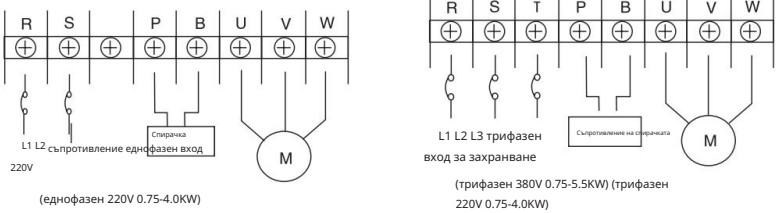


Глава 6: Описание на терминала на главния контур

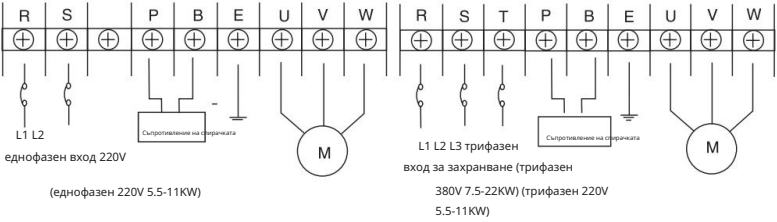
6.1 Схема на свързване на M-тип



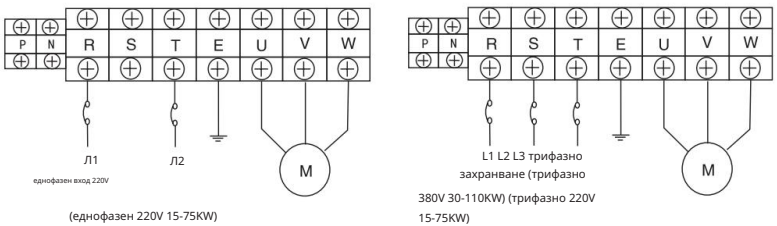
6.2 Схема на свързване на G-тип 0.75-5.5KW



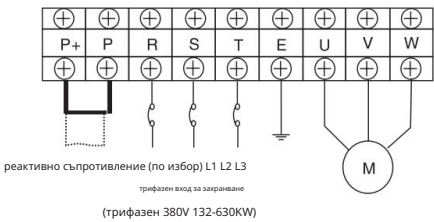
6.3 Схема на свързване на G-тип 7.5-22KW



6.4 Схема на свързване на G-тип 30-110KW



6.5 Схема на свързване на G-тип 132-630KW



Забележка: за други нестандартни персонализирани продукти, моля, в натура преобладава марка

6.6 Идентификация на главния терминал на контура

Символ на терминала	Описание на функцията
R, S, T	Входен терминал за променливотоково захранване, свързан към трифазно захранване от 380V променлив ток
R, S, (T)	Входен терминал за променливотоково захранване, свързан към еднофазно захранване 220V променливотоково захранване
U, V, W	Изходен терминал за честотен инвертор, свързан към трифазен променливотоков двигател
P, P+	Свързваща клема за DC реактор, съответно P и P+
P+, N	Свързваща клема на спирачния блок, положителните и отрицателните електроди са свързани към P+, N
P, B	Свързващи клеми за външен спирачен модул, съответно P и B

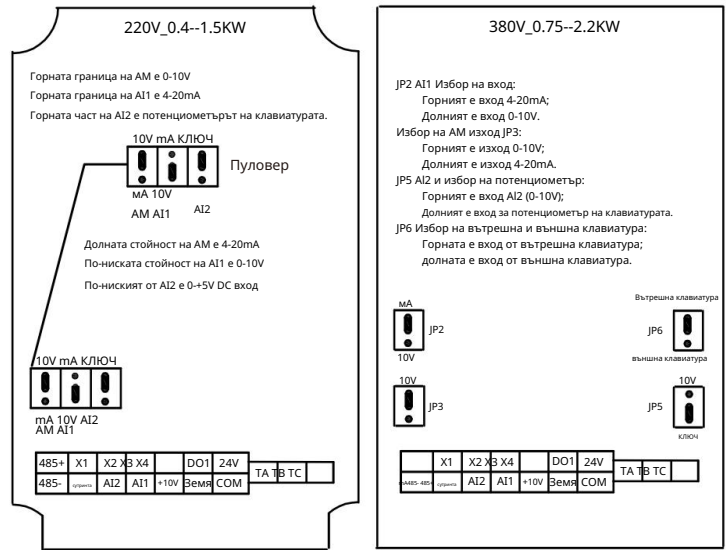
6.7 Описание на функцията на терминала на управляващия контур

Тип Етикет	на клемата	Описание на функцията	Електрически спецификации	Вътрешна верига
Операция контрол терминал	X1/Напред	Напред, когато свържете X1 към DCOM, забавяне, след което спиране при разкачане на двете	ВХОД 0-24V ниво на сигнала, ниско ниво ефективно, 5mA.	
	X2/REV	Обръщане при свързване на X2 към DCOM, забавяне, след което спиране при разкачане на двете		
Многофункционален цифров входен терминал	X1	Бъдете ефективни, когато се свързвате	ВХОДНО ниво 0-24V сигнал, ниско ниво ефективно, 5mA.	
	X2	(X1-X4) към DCOM, настройката на функцията се управлява от параметър P4.00-P4.05.		
	X3			
	X4			
Цифров вход терминал	D01	Многофункционален Програмирем аналогов изход за напрежение. D01 управление чрез P3.10=0-13	ИЗХОД, Максимален ток на натоварване 50mA	
Аналогов вход и изход терминал	AI 1	Аналогов сигнал вход 1, референтен заземяващ проводник GND (по подразбиране = 0V-10V)	Вход по избор 4-20mA или 0-10V сигнал за напрежение, избран от джъмпера JP1.	

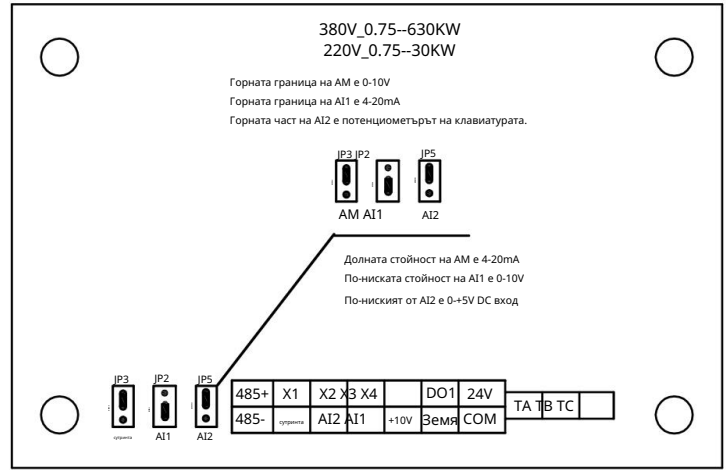
Тип Етикет	на клемата	Описание на функцията	Електрически спецификации	Вътрешна верига
Входен и изходен терминал за аналогов сигнал	A I2	Аналогов сигнал вход 2, заземяващ проводник, референтен GND (по подразбиране = потенциометър на клавиатурата)	Вход по избор 0-5V или потенциометър с клавиатура, избран от джъмпера JP3.	
	A M	Многофункционален програмираем аналогов сигнал изход, Заземяващият проводник (GND) може да избира 0-10V или 4-20mA.	Изход по избор 0-10V или 4-20mA сигнал, избран от джъмпера AM.	
Входен терминал за реле	TA TB TC	Нормално затворен изход TA и TB, нормално отворен изход TA и TC изход, управление чрез P3.11=0-13.	Оценка на контакта: 250VAC-3A 30VDC-1A.	
Интерфейс за захранване	24V	24V е често срещано захранване на веригата за цифрови входни терминали.	24VDC~100mA	
	COM	COM е заземяващият терминал на входните и изходните терминали за цифров сигнал.		
	10V	10V изходна мощност, може да се използва като външен потенциометър за дадена мощност.	Фабрични настройки по подразбиране: 10VDC	
	Земя	GND е заземителната клема на програмируемото системно захранване.		

6.8 Схематична диаграма на терминала на управляващия контур

6.8.1, серия 9100 0.4--1.5KW



6.8.2, серия 9100 2.2-630KW



Глава 7: Таблица с функционални кодове

7.1 Инструкция за параметри на функциите

Функционален параметър на честотния инвертор, използващ ниво 3 от менюто, като например „P8.08“, изразява 8-ия функционален код на групата P8, PF е функцията на производителя.

параметри, потребителят няма право на достъп. За удобно задаване на функционален код, при работа с панели, функционалните групи съответстват на меню ниво 1, номерът на функцията съответства на меню ниво 2, а настройката на функционални кодове съответства на меню ниво 3.

1. Съдържание на функционална диаграма, както следва:

Функционални групи: P0PF група общо 14 групи.

Първата колона „код на функцията“: групи от функционални параметри и серийен номер на параметъра;

Втората колона „име“: пълното име на функционалните параметри;

Третата колона „подробна инструкция за параметъра“: Подробна инструкция за функцията параметър;

Четвъртата колона „по подразбиране“: Оригиналната настройка на функционалните параметри;

Петата колона „промяна“: Атрибутът на промяната (дали е позволено да се променя или не) и промяна на състоянието),

2. „Параметрична система“ е десетична, ако параметрите използват шестнадесетична система, всяка дата е независимо един от друг при редактиране, обхватът на някоя част може да бъде шестнадесетичен (OF).

3. „По подразбиране“ е стойността след обновяване на функцията при нулиране до фабричните настройки настройка, но действителната стойност не може да бъде обновена.

4. За ефективна защита на параметрите, честотният инвертор е защитил функцията код, задаване на потребителска парола (потребителска парола P1.32 не 0), когато потребителят натисне PROG, за да Въведете, за да редактирате състоянието на функционалния код, системата ще влезе в проверка на потребителската парола статус, израз „0.0.0.0.0“,

Потребителят трябва да въведе правилната парола, в противен случай няма да може да влезе. Що се отнася до фабричните настройки, е необходимо да се въведе правилна оригинална парола (напомнете на потребителя, не се опитвайте да промените фабричната парола; ако е зададена неправилно, това лесно може да доведе до аномалии или повреди). Можете да промените паролата, преди защитата с парола да е заключена. Потребителската парола ще зависи от последните въведени стойности.

5. Използвайки код на функцията за серийна комуникация, потребителските пароли също следват както преди.

7.2 Таблица с функционални кодове

•--- Параметърът може да бъде променен, когато АС задвижването е в състояние на стоп или работа.
---Параметърът не може да бъде променян, когато АС задвижването е в работещо състояние. ---Параметърът е действително измерената стойност и не може да бъде променян.

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
Group P0: Стандартни функционални параметри				
P0.00	Режим на контрол на скоростта	0: Векторно управление без PG 1: V/F управление 2: Постоянен контрол на мощността (отнася се за версия 2.1) и по-горе.) 3: Синхронен двигател (отнася се за версия 2.2 и по-нова). 4: Векторно управление с PG	1	
P0.01	Честотна команда избор	0: Настройка на клавиатурата 1: Настройка на аналоговия AI1 2: Настройка на аналоговия AI2 (настройка на потенциометъра на панела) 3: AI1 + AI2 4: Макс. (AI1, AI2) 5: Многоотстъпкова настройка за бягане 6: Настройка на PID управлението 7: Настройка за дистанционна комуникация	0	•
P0.02	Изпълнете командата канал	0: Канал за командите на клавиатурата (LED изгасва) 1: Канал за командване на терминала (LED мига) 2: Канал за комуникационни команди (LED свети)	0	
P0.03	Настройка на клавиатурата честота	0.0HzP0.13 (горна граница на работната честота)	50.00Hz	•
P0.04	Време за ускорение 1 0.1	3600.0s	Модел зависим	•
P0.05	Време за забавяне 1 0.1	3600.0s	Модел зависим	•
P0.06	Носеща честота обстановка	1.515,0 kHz	Модел зависим	•
P0.07	Настройка на V/F кривата	0: Линейна V/F 1: Квадратна V/F 2: Резервирано; 3: Резервирано; 4: Многоотстъпкова V/F	0	
P0.08	Регулиране на радиаторната температура	0,0%: (автоматично) 0,1% ~ 30,0%	2,0%	•
P0.09	Използване на работното напрежение на двигателя	0,0%50,0% съответстващо на номиналната честота на двигателя	50,0%	
P0.10	Компенсация на V/FSlip гранична точка	0,0200,0%	0,0%	•
P0.11	Посока на бягане избор	0: Движение в посока по подразбиране 1: Бягане в обратна посока 2: Забранено е движението назад	0	
P0.12	Напред/Назад на мъртва зона на въртене	0.03600.0s време	1.0 сек.	•
P0.13	Максимална мощност честота	10.00650.00Hz	50.00Hz	

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
P0.14	Горна операционална ограничение на честотата	P0.15P0.13 максимална честота	50.00Hz	•
P0.15	Долна работна ограничение на честотата	0.00HzP0.14 (горна граница на работната честота))	0,00 Hz	•
P0.16	Честотна команда избор	0: Настройка на клавиатурата 1: Настройка на аналоговия AI1 2: Настройка на аналоговия AI2 (настройка на потенциометъра на панела) 3: AI1 + AI2 4: Макс. (AI1, AI2) 5: Многоотстъпкова настройка за бягане 6: Настройка на PID управлението 7: Настройка за дистанционна комуникация	0	•
P0.17	Изпълнете командата канал 2	0: Канал за командите на клавиатурата (LED изгасва) 1: Канал за командване на терминала (LED мига) 2: Канал за комуникационни команди (LED свети)	0	
P0.18	Многоотстъпково V/F честота 3	P0.20P0.14	0	
P0.19	Многоотстъпково V/F напрежение 3	P0.21P0.100%	0,0%	
P0.20	Многоотстъпково V/F честота 2	P0.22P0.18	0	
P0.21	Многоотстъпково V/F напрежение 2	P0.23P0.21	0,0%	
P0.22	Многоотстъпково V/F честота 1	OP0.20	0	
P0.23	Многоотстъпково V/F напрежение 1	OP0.21 0—	0,0%	
Забележка на параметъра за изпитване		3600S P0.24	0	
Група P1 Група спомагателни параметри				
1.00 пелес	Избор на функция на AVR	0: Неважидно 1: Активиран е пълен обхват 2: Деактивирано при забавяне	0	•
P1.01	Напрежение, преценено от действително при моментна мощност неуспех	115.0140,0% 115.0140,0% 115.0140,0% (стандартно напрежение на шината) серия 220V (стандартно напрежение на шината) серия 380V	120,0% 130,0%	•
P1.02	Температура на радиатора	0100,0°C	0	•
P1.03	инверторен модул температура	0100,0°C	19,4	•
P1.04	Честота на работа при тъчскрийн	0.00P0.13 максимална честота	Ускорение	5.00Hz
P1.05	при тъчскрийн време	0,13600,0 сек	Модел зависим	•
P1.06	Време за забавяне при тъчдаун	0.13600.0s	Модел зависими	•
P1.07	Време за ускорение 2 0.1	3600.0s Време	10-хи	•
P1.08	за забавяне 2 0.1	3600.0s Време за	10-хи	•
P1.09	ускорение 3 0.1	3600.0s	10-хи	•
P1.10	Време за забавяне 3 0.1	3600.0s Време за	10-хи	•
P1.11	ускорение 4 0.1	3600.0s Време за забавяне	10-хи	•
P1.12	4 0.1	3600.0s Време за ускорение 5 0.1	10-хи	•
P1.13	3600.0s Време за забавяне	5 0.13600.0s	10-хи	•
P1.14			10-хи	•
P1.15	Време за ускорение 6 0.1	3600.0s Време	10-хи	•
P1.16	за забавяне 6 0.1	3600.0s Време за	10-хи	•
P1.17	ускорение 7 0.1	3600.0s	10-хи	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
П1.18	Време за забавяне 7 0,13600,0 s	Време за	0 секунди	•
П1.19	ускорение 8 0,13600,0 s		0 секунди	•
П1.20	Време за забавяне 8 0,13600,0 s		0 секунди	•
П1.21	Функция REV/JOG избор	0: Бягане с джогинг 1: Обратно действие 2: Изключение на настройките НАГ/РЕГ/НАДОЛУ	1	
П1.22	СТОП/НУЛИРАНЕ стоп избор на функция	0: Валидно само за управление от панела 1: Валидно за управление от панел и терминал 2: Валидно за управление на панела и комуникацията 3: Валидно за всички режими на управление	0	
П1.23	Клавиатура и терминал Настройка НАГ/РЕГ/НАДОЛУ	0: Активирано и се запазва при изключване на инвертора 1: Активирано и не се запазва при изключване на инвертора 2: Невалидно	0	•
П1.24	Стоп на LED дисплея параметър 1	0FFFF BIT0: Работна честота BIT1: Задаване на честота BIT2: Напрежение на шината BIT3: Изходно напрежение BIT4: Изходен ток BIT5: Скорост на бягане BIT6: Изходна мощност BIT7: Изходен въртящ момент BIT8: Промени в настройките на PID BIT9: PID обратни връзки BIT10: Състояние на входния терминал BIT11: Състояние на изходния терминал BIT12: Аналогова стойност на AI1 BIT13: Аналогова стойност на AI2 BIT14: Текущ брой на многосегментната скорост BIT15: Резервирано	0013	•
П1.25	LED дисплей работи параметър 2	0FFFF BIT0: Стойност на брояча BIT1: Стойност на дължината BIT2: BIT15: Резервирано	0000	•
П1.26	Стоп на LED дисплея параметър	11FFF BIT0: Задаване на честота BIT1: Напрежение на шината BIT2: Състояние на входния терминал BIT3: Състояние на изходния терминал BIT4: Промени в настройките на PID BIT5: PID обратни връзки BIT6: Аналогова стойност на AI1 BIT7: Аналогова стойност на AI2 BIT8: Текущ брой на многосегментната скорост BIT9: Зададена стойност на въртящ момент BIT10: Стойност на брояча BIT11: Стойност на дължината BIT12: Показване на стойността на скоростта BIT13 BIT15: Резервирано	0043	•
П1.27	Резервирано		0	•
П1.28	време на изпълнение	09999(ч)		•
П1.29	Функционален параметър възстановяване	0: Няма операция 1: Възстановяване на стойността по подразбиране 2: Изключение на файлове с грешки	0	

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
П1.30	Версия на софтуера номер	2: Общи ползвателски 4: Висока честота	2	•
П1.31	Потребителска парола	09999		•
П1.32	Входни клеми X1-X4 статус	00001111	0000	•
П1.33	Входен терминал X5-X6 статус	0011	00	•
П1.34	DO1, DO2, TATBTC състояние на изходния терминал	000111	000	•
Група P2 Параметри на аналоговия терминал				
2.00 пъти	Горна граница на AI1	0.00V10.00V	10.00V	•
П2.01	Съответстваща настройка горна граница на AI1	-100,0%100,0%	100,0%	•
П2.02	Долна граница на AI1	0.00V10.00V	0,00V	•
П2.03	Съответстваща настройка долна граница на AI1	-100,0%100,0%	0,0%	•
П2.04	Време на филтъра на входа AI1 0.00s10.00s		0.10s	•
П2.05	Горна граница на AI2	0.00V10.00V	10.00V	•
П2.06	AI2 Съответстваща настройка горна граница на AI2	-100,0%100,0%	100,0%	•
П2.07	Долна граница на AI2	0.00V10.00V	0,00V	•
П2.08	Съответстваща настройка долна граница на AI2	-100,0%100,0%	0,0%	•
П2.09	Време на филтъра на входа AI2 0.00s10.00s		0.10 секунди	•
П2.10	Избор на АМ функция	0: Честота на работа 1: Задаване на честота 2: Скорост на бягане 3: Изходен ток 4: Изходен ток 5: Изходна мощност 6: Изходен въртящ момент 7: Аналогова входна стойност на AI1 8: Аналогова входна стойност на AI2 9: 0-1000 шинно напрежение, съответстващо на 0-10V изход 10: Резервирано	00	•
П2.11	Горна граница на АМ изхода	0.0%100.0%	100,0%	•
П2.12	Горната граница съответства	0.00V 10.00V	10.00V	•
на АМ изхода	П2.13 Долна граница на АМ изхода	на АМ изхода 0.0%100.0%	0,0%	•
П2.14	Долната граница съответства на АМ изхода	0.00V 10.00V	0,00V	•
П2.15	Изходно напрежение на шината достига горната граница напрежение	01000V 220V система за 400V 380V система за 800V	800V	•
П2.16	Избор на изхода напрежението на шината достига зададена стойност	0: Няма действие 1: Спрете изхода, възобновете до зададената стойност, не работете. 2: Спрете изхода, възобновете до зададената стойност, продължете работа.	0	•
П2.17	Изходно напрежение на шината достига долната граница напрежение	0-1000V 220V система за 260V 380V система за 350V	0,00V	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
П2.18	Избор на изхода напрежението на шината достига стойност	0: Няма действие 1: Спрете изхода, възобновете до зададената стойност, не работете. 2: Спрете изхода, възобновете до зададената стойност, продължете работата.	0	•
Група P3 Група параметри на цифровия терминал				
3.00 пелос	Избор на терминал откриване на функция включено захранване	0: Невалидна команда за работа с терминала при включване 1: Валидна команда за работа с терминала при включване	1	•
П3.01	Функция на клемата Х1 избор	0: Няма функция 1: Бягане напред 2: Обратно движение 3: 3-проводно управление на работата 4: Джогинг напред 5: Джогинг назад 6: Безплатна спирка 7: Нулиране на повреда	1	
П3.02	Функция на клемата Х2 избор	8: Вход за външна повреда 9: Стъпка на настройка на честотата (UP) 10: Намаляване на честотата (НАДОЛУ)	2 (По подразбиране) стойност	
П3.03	Функция на терминала Х3 избор	11: Изчисляване на настройката за увеличаване/намалване на честотата 12: Многостъпкова клема за скорост 1 13: Клема 2 за многостепенна скорост 14: Клема 3 за многостепенна скорост 15: Избор на време за ускорение/забавяне 1 16: Избор на време за ускорение/забавяне 2 17: Избор на време за ускорение/забавяне 3	0	
П3.04	Функция на терминала Х4 избор	18: Пауза на PID контрола 19: Пауза на честотата на колебание (спиране на текущата честота) 20: Нулиране на честотата на колебание (въртане към центъра) честота) 21: Ускорението/забавянето е деактивирано	26	
П3.05	Функция на клемата Х5 избор	22: Контролът на въртящия момент е деактивиран 23: Временна промяна на настройките на честотата премахнато 24: Превключване на командите 25: превключване на честотата 26: Активиране на входа за броене (валидно само за Х3) 27: Активиране на нулирането на броенето (валидно само за Х3) 28: Активиране на входа за дължина (Валидно само за Х3) 29: Активиране на нулиране на дължината (Валидно само за Х3) 30: Активиране на латентност 31: Активиране на пауза при изпълнение на PLC с множество референции	0	•
П3.06	Функция на клемата Х6 избор		0	•
П3.07	Брой на цифровите входове филтър	110	5	•
П3.08	Изпълнение на контрол на терминала режим	0: Двупроводно управление 1 1: Двупроводно управление 2 2: Триповодно управление 1 3: Триповодно управление 2	0	
П3.09	Терминал НАГОРЕ/НАДОЛУ Увеличение на честотата процент на промяна	0.0150.00Hz/s	0,50 Hz/s	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
П3.10	Функция на изхода DO1 избор	0: Няма изход 1: Двигателят работи напред 2: Двигателят работи наобратно 3: Изход за повреда 4: Изход FDT за откриване на честотно ниво 5: Достигната честота 6: Работа с нулева скорост 7: Достигната е горна граница на честотата 8: Достигната е долна граница на честотата 9: Ненулев пробег 10: Включване на спомагателна помпа 1 11: Спомагателна помпа 1 изключена 12: Включване на спомагателна помпа 2 13: Спомагателна помпа 2 изключена 14: Достигната е стойност 1 на брояча 15: Достигната е стойност 2 на брояча 16: Достигната е дължина 1 17: Достигната е дължина 2 18: Напрежението на шината достига горната граница на напрежението 19: Напрежението на шината достига долната граница на напрежението 20: Изход на токовия сравнител 21: Изход за идентифициране на течове от тръбопровод 22: Изход за идентификация на запущане на тръбопровода 23: Резервирано	1	•
П3.11	Реле ТА-ТВ-ТС функция		3	•
П3.12	Функция на изхода DO2 избор (разширяване)		2	•
П3.13	Електрическо ниво на FDT стойност на откриване	0.00 P0.13 (Максимална честота)	50.00Hz	•
П3.14	Откриване на забавяне на FDT стойност	0,0100,0% (електрическо ниво на FDT)	5,0%	•
П3.15	Обхват на откриване на честотен обхват	0,0100,0% (максимална честота)	0,0%	•
Ф3.16	Процент от тока изход на сравнителя	0,0300,0% Номинален ток	0,0%	•
Група Р4 Група параметри за стартиране и спиране				
4.00 пелос	Режим на спиране	0: Забавяне до спиране 1: Движение по инерция до спиране	0	•
П4.01	Време за изнавяване на спирка спиране	0.050.0 сек	0,0 сек.	•
П4.02	Време за спиране с постоянен ток	0.050.0 сек	0,0 сек.	•
П4.03	Точка на спиране с постоянен ток	0.0150.0%	0,0%	•
П4.04	Начална честота спиращата	0,00P0,13 (Максимална честота)	1.00Hz	•
П4.05	Стартов режим	0: Директен старт 1: Първо DC спиране и след това стартиране 2: Рестартиране на прогледването на скоростта на въртене - 5 SKW	0	
П4.06	Честота на стартиране време на завожуване	0.050.0 сек	0,0 сек.	•
П4.07	Честота на стартиране време на завожуване	0.050.0 сек	0,0 сек.	•
П4.08	Стартиране на DC спиране ток/предварително възбуден кърън	0,0150,0%	0,0%	•
П4.09	Стартова честота	0.000.00Hz	0,00 Hz	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	Имот
П4.10	Честота на скоковете	0.00P0.13 (Максимална честота)	0,00 Hz	•
П4.11	Скок на честотата амплитуда	0,00P0,13 (Максимална честота)	0,00 Hz	•
П4.12	Режим на рампа	0: Праволінійна рампа 1: S образна крива на рампа	0	•
Група P5 Параметърна група Честота на люлеене				
Р5.00	Активиране на честотата на люлеене	0: Деактивиране 1:	0	•
П5.01	Активиране Честота на скок амплитуда	0,050,0% Относителна честота на люлеене	0,0%	•
П5.02	Честота на люлеене амплитуда	0,0100,0% Относителна честота на настройка	0,0%	•
П5.03	Честотата на люлеене се увеличава време	0,13600,0 сек	10,0 секунди	•
П5.04	Намалване на честотата на люлеене време	0,13600,0 сек	10,0 секунди	•
П5.05	режим на броене на метри	0: Започва броенето на измервателни уреди от 0 при включване 1: Започнете броенето на измервателни уреди от стойността, зададена при изключване на захранването	0	•
П5.06	Двупосочно броене на електромери	0: Моторът спира, когато обратният брояч е 0. 1: Двигателят работи, когато обратният брояч е 0.	0	•
П5.07	Броят на импулсите на метър	0-9999 200 в секунда	0	•
П5.08	Зададена стойност за откриване	0-9999 0: невалидно	0,0	•
П5.09	Задаване на стойност за откриване достигна	1: Скоростта на инвертора се понижава до зададената скорост на P5.11. Задайте стойността на откриване е по-малка от зададената стойност 2 за броене на измервателни уреди	0	•
П5.10	Задаване на стойност за откриване достигна зададена честота	0-650Hz	0	•
П5.11	действителен брой измервателни уреди зададена стойност за	09999	0,0	•
П5.12	броене на измервателни уреди зададена стойност достигна	0: 0: Спиране на двигателя. 1: Двигателят работи.	0	•
П5.13	Показване на действителната стойност на брояча	----	0	•
П5.14	Единица за броене на метри	1-100 1: Действителна дължина = Показана стойност* 1M 2: Действителна дължина = Показана стойност* 2M 3: Действителна дължина = Показана стойност* 2M N: Действителна дължина = Показана стойност* N	1	•
Р5.15	Изключване на стойността на брояча	0 01	0	•
П5.16	Режим на броене	0: Започва броенето от 0 при включване 1: Започнете броенето от стойността за запалване при изключване на захранването	0,0	•
П5.17	Задаване на стойност за откриване	0-9999 (Стойността на откриване на настройката за броене е по-малка отколкото действителната зададена стойност на брояча на измервателните уреди)	0,0	•
П5.18	Задаване на стойност за откриване достигна	0: невалиден 1: Когато достигне зададената стойност за откриване, инверторът намаляване на скоростта до зададената стойност на скоростта P5.19	0	•
П5.19	Задаване на стойност за откриване достигна зададена честота	0-650Hz	0,0	•
П5.20	Настройка за действително броене стойност	09999	0,0	•
П5.21	Зададена стойност на брой 2 достигна	0: Спиране на двигателя. 1: Двигателят работи.	0	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	Имот
P5.22	Действителна стойност на броя	0	0,0	•
P5.23	Изчисляване на стойността на брояча	0: Не изчислявайте 1: Изчисляване	0	•
Група P6 Група параметри на защитната функция				
6,00	Защита от пренапрежение при спиране на скоростта	0: защитата е деактивирана 1: защитата е активирана	0	•
P6.01	Напрежение на защитата от пренапрежение при спира на скоростта	110150% (серия 380V) 110150% (серия 220V)	120,0% 115,0%	•
P6.02	Претоварване на двигателя избор на защита	0: Не е защитено 1: Общ двигател (с компенсация при ниска скорост) 2: Двигател с променлива честота (без нискоскоростен обезщетение)	1	•
P6.03	Претоварване на двигателя защитен ток	20,0%120,0% номинален ток на двигателя	100,0%	•
P6.04	Автоматичен ток ограничаваша амплитуда	100200%	160,0%	•
P6.05	Честота на спад при ограничаване на тока	0.0050.00Hz/s	10Hz/s	•
P6.06	Намаляване на честотата точка върху моментна мощност неуспех	70.0110.0% (стандартно напрежение на шината)	80,0%	•
P6.07	Намаляване на честотата процент върху моментна мощност неуспех	0.00HzP0.13 (максимална честота)	0,00 Hz	•
P6.08	Отпадане на изходната фаза защита	0: защитата е деактивирана 1: защитата е активирана	0	•
P6.09	Вид на предишните две грешки	0: Не е грешка 1: Фаза U защита на инверторния модул (OUT1) 2: Фаза V защита на инверторния модул (OUT2) 3: Защита на фаза W на инверторния модул (OUT3) 4: Свърхток при ускорение (OC1) 5: Свърхток при забавяне (OC2) 6: Постоянен свърхток (OC3) 7: Пренапрежение при ускорение (OV1) 8: Пренапрежение при забавяне (OV2) 9: Постоянно пренапрежение (OV3) 10: Повреда от ниско напрежение в шината (UV)	-	•
P6.10	Прецизен тип повреда	11: Претоварване на двигателя (oL1) 12: Претоварване на инвертора (oL2) 13: Отпадане на входната фаза (SPI) 14: Отпадане на изходна фаза (SPO) 15: Грешка от прегряване на токоизправителния модул (OH1) 16: Грешка от прегряване на инверторния модул (OH2) 17: Външна повреда (EF) 18: Комуникационна грешка (CE) 19: Грешка при откриване на ток (ITE) 20: Грешка в самообучение на двигателя (TE) 21: Грешка в работата на EEPROM (EEP)	-	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
П6.11	Текущ тип повреда	22: Грешка в прекъсването на обратната връзка на PID (PIDE) 23: Неправилност на спирания блок (BCE) 24: Хардуерна защита от свръхток ОСН 25: Теч от тръбопровод: LEA 26: Запушване на тръбопровода: CHo		
П6.12	Текуща повреда честота		0,00 Hz	•
П6.13	Изход за токова повреда текущ		0.0A	•
П6.14	Напрежение на шината за повреда в		0.0V	•
П6.15	тока Вход за повреда в тока терминално състояние		0	•
П6.16	Изход за токова повреда терминално състояние		0	•
П6.17	Автоматично нулиране на грешки настройка на интервала	0,1 100,0 сек	1.0 сек.	•
П6.18	Брой автоматични операции за нулиране на грешки	0 10	0	•
Група P7 Група параметри на PID функцията				
7,00 лесос	Източник на обратна връзка за PID	0: AI1 1: AI2 2: AI1+AI2 3: Настройка на комуникацията		••
П7.01	Източник на PID настройка	0: P7.02 1: AI1 2: AI2 3: Настройка на комуникацията 4: Многореференциално 5: Настройка на клавишите нагоре и надолу на клавиатурата		•
П7.02	Предварително зададен PID на клавиатурата обстановка	0,0% ~ 100,0%	0,0%	70 •
П7.03	ПИД изход избор на характеристики	0: PID изходът е положителен 1: PID изходът е отрицателен	—	•
П7.04	Пропорционално усилване Кр	0,00 100,00 P7.05	1.00	•
Интегрално време Тi		0,01 10,00 s P7.06	0.10 секунди	•
Диференциално време Тd		0,00 10,00 s	0,00 сек.	•
Р7.07 период на дискретизация (Т)		0,01 100,00 сек.	0.10 секунди	•
Р7.08 Лимит на отклонение на PID		0,0 100,0%	0,0%	•
П7.09	Детекционна стойност на PID загуба на обратна връзка	0,0 100,0%	0,0%	•
П7.10	Време за откриване на PID обратна връзка загуба	0,0 3600,0 сек	1,0 сек.	•
П7.11	Броят на спомогателна помпа	0 2	0	•
П7.12	Налигане при събуждане	0 100,0% 0:	20,0%	•
П7.13	Активиране на спещи режими	ИЗКЛ. 1: ВКЛ.	0	•
П7.14	Спящо налягане	0 100,0%	80,0%	•
П7.15	Време за забавяне на покой Р7.1	0,0 6000,0 сек	0,0	•
Време за забавяне на събуждане Р7.17 диапазон		0,0 6000,0s 0	0,0	•
П7.17		100	10	•
П7.18	Грешка в обхвата	-30 30	0	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ
П7.19	Клавиши за PID нагоре и надолу стойност на настройката	0 ~ 7.17 стр.	0	•
П7.20	Натискът на спомогателна помпа 1 оборот на	0-100,0%	0,0%	•
П7.21	Натискът на спомогателна помпа 1 оборот	0-100,0%	0,0%	•
П7.22	Натискът на спомогателна помпа 2 оборота на	0-100,0%	0,0%	•
П7.23	Натискът на спомогателна помпа 2 оборота	0-100,0%	0,0%	•
П7.24	Спомогателна помпа 1 оборот време за закъснение	0.0 6000.0 сек	0.0	•
П7.25	Спомогателна помпа 1 оборот време за забавяне на изключването	0.0 6000.0 сек	0.0	•
П7.26	Спомогателна помпа 2 оборота време за закъснение	0.0 6000.0 сек	0.0	•
П7.27	Спомогателна помпа 2 оборота време за забавяне на изключването	0.0 6000.0 сек	0.0	•
П7.28	Теч от тръбопровод Стандарт за идентификация	0.0 6000.0 сек	0.0	•
П7.29	Запушване на тръбопровода Стандарт за идентификация	0,0 100,0%	0,0%	•
П7.30	Избор на повреда на тръбопровода	0-2 0: Няма действие 1: Стоп 2: Аларма за повреда		
Група P8 Група параметри за множество референции				
8,00 лесос	Режим на многореференция	0: Задаване на честота и посока 1: Само задаване на честота, посоката е определено от операционния терминал	00	••
П8.01	Референция 0	-100.0 100.0%	0,0%	•
П8.02	Референция 1	-100.0 100.0%	0,0%	•
П8.03	Референция 2	-100.0 100.0%	0,0%	•
П8.04	Препратка 3	-100.0 100.0%	0,0%	•
П8.05	Препратка 4	-100.0 100.0%	0,0%	•
П8.06	Референция 5	-100.0 100.0%	0,0%	•
П8.07	Препратка 6	-100.0 100.0%	0,0%	•
П8.08	Препратка 7	-100.0 100.0%	0,0%	•
Група P9 Група параметри за RS485 комуникация				
9,00 лесос	Местен адрес	0: Адрес за излъчване 1-247	1	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	Имот
П9.01	Скорост на въртене в Hz	0: 1200 бит/с 1: 2400 бит/с 2: 4800 бит/с 3: 9600 бит/с 4: 19200 бит/с 5: 38400 бит/с	3	•
П9.02	Настройка за проверка на битовите данни	0: Няма проверка (N, 8, 1) за RTU 1: Проверка за четен паритет (E, 8, 1) за RTU 2: Проверка за нечетен паритет (O, 8, 1) за RTU 3: Няма проверка (N, 8, 2) за RTU 4: Проверка за четен паритет (E, 8, 2) за RTU 5: Проверка на нечетния паритет (O, 8, 2) за RTU 6: Няма проверка (N, 7, 1) за ASCII 7: Проверка за четен паритет (E, 7, 1) за ASCII 8: Проверка за нечетен паритет (O, 7, 1) за ASCII 9: Няма проверка (N, 7, 2) за ASCII 10: Проверка за четен паритет (E, 7, 2) за ASCII 11: Проверка за нечетен паритет (O, 7, 2) за ASCII 12: Няма проверка (N, 8, 1) за ASCII 13: Проверка за четен паритет (E, 8, 1) за ASCII 14: Проверка за нечетен паритет (O, 8, 1) за ASCII 15: Няма проверка (N, 8, 2) за ASCII 16: Проверка за четен паритет (E, 8, 2) за ASCII 17: Проверка за нечетен паритет (O, 8, 2) за ASCII	0	•
П9.03	Забавяне на отговор	0.0200ms	5 мс	•
П9.04	Време за комуникация 0.0 (невалидно), 0.1100.0s 0:	0.0 сек.	•	
П9.05	Грешка при предаване избор	Аларма и спиране по инерция 1: Не алармирайте и продължете да работите 2: Не алармира и не спира чрез режим на стоп (само в режим на управление на комуникацията) 3: Не алармира и не спира чрез режим на стоп (при всички режими на управление)	1	•
П9.06	Предаване избор на отговор	0: Операции за запис и отговор 1: Операция за запис и без отговор	0	•
П9.07	Комуникация избор	0: Валидно, клемите DO2 и X5 X6 са невалидни 1: Невалидно, клемите DO2 и X5 X6 са валидни	0	
Група параметри за управление на PLC PA				
PA.00	Режим на работа на PLC	0: Превключвател на функциите на PLC 1: Повторете, след като АС задвижването изпълни един цикъл 2: Спрете, след като АС задвижването изпълни един цикъл 3: Запазете крайните стойности, след като АС задвижването изпълни един цикъл	0	•
PA.01	Избор на задържане на PLC 0: Няма	1: Да	0	•
PA.02	Единица за време на PLC бягане	0: s 1: min	0	•
PA.03	Време на работа на PLC препратка 1	06000.0	2.0	•
PA.04	Време на работа на PLC препратка 2	06000.0	2.0	•
PA.05	Време на работа на PLC препратка 3	06000.0	2.0	•
PA.06	Време на работа на PLC препратка 4	06000.0	2.0	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	Имот
PA.07	Време на работа на PLC препратка 5	06000.0	2.0	•
PA.08	Време на работа на PLC препратка 6	06000.0	2.0	•
PA.09	Време на работа на PLC препратка 7	06000.0	2.0	•
PA.10	Време на работа на PLC препратка 8	06000.0	2.0	•
PA.11	Програмата работи обикновено и е така тичам отново когато е спряно от терминала	0: Пауза с текущата скорост и след това бягане с първата референтна скорост 1: Пауза с текущата скорост и след това бягане с референтната скорост преди паузата 2: Пауза при 0 скорост и след това пускане с първата референтна скорост 3: Пауза на 0 скорост и след това пускане на референтната стойност скорост преди паузата	0	•
PA.12	Програмата работи необичайно спиране, автоматично мутира - тогава	0: Работи с първата референтна скорост 1: Работете с референтната скорост преди паузата	0	•
Група РВ Група параметри на двигателя				
ПБ.00	Автоматична настройка на двигателя	0: Няма действие 1: Пълна автоматична настройка 2: Стъпено автоматично настройване	0	
ПБ.01	Тип инвертор	0: Тип G 1: P-тип	Модел зависим	
ПБ.02	Номинална мощност на двигателя	0.4900.0kW	Модел зависими	
РВ.03	Номинална честота на двигателя	0.01HzP0.13 (Параметърът трябва да бъде нулиран)	50.00Hz	
ПБ.04	Номинално въртене на двигателя скорост	036000 об/мин	Модел зависим	
ПБ.05	Номинално напрежение на двигателя	0460V	Модел зависим	
ПБ.06	Номинален ток на двигателя	0.12000.0A	Модел зависим	
ПБ.07	Съпротивление на статора	0.00165.535Ω	Модел зависим	
ПБ.08	Съпротивление на ротора	0.00165.535Ω	Модел зависим	
ПБ.09	Статор и ротор индуктивност	0.16553.5 mH	Модел зависим	
ПБ.10	Статор и ротор взаимна индуктивност	0.16553.5 mH	Модел зависим	
ПБ.11	Ток без товар	0.01655.35A	Модел зависим	
РВ.26	Коефициент на усилване на скоростта	0-200%	0	
Група параметри за векторно управление на РС				
РС.00	Скоростна линия пропорционално усилване 1	0100	15	•
РС.01	Интервал на контура на скоростта време 1	0.0110.00 сек	2.00 сек.	•

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразбиране	ИМОТ	
PC.02	Ниско превключване честота	0.00HzF04.05	5.00Hz	•	
PC.03	Скоростна линия пропорционално усилване 2	0100	10	•	
PC.04	Интеграл на контура на скоростта време 2	0.0110.00 сек	3.00	•	
PC.05	Високо превключване	PA.02P0.13 (Максимална честота)	5.00Hz	•	
PC.06	Честотното превключване	50%200%	100.0%	•	
PC.07	Горна граница на въртящия момент обстановка	0,0200,0% Номинален ток	150.0%	•	
PC.08	Коефициент на усилване на тока	товар 0	0,5	•	
PC.09	9.999 Потискане на трептенията нискочестотен праг	0500	15	•	
PC.10	Трепене високо потискане честотен праг	0500	15	•	
PC.11	Стойност на диапазона на потискане на трептенията	0100	20	•	
PC.12	Потискане на трептенията, разделяне на честотата с висока и ниска честота	0400.00	12.5	•	
PC.13	Източник на настройка на въртящия момент	0-6 0: Настройка на клавиатурата 1: AI1 2: AI2 3: AI1 + AI2 4: МАКС (AI1, AI2) 5: Настройка на множество референции 6: Настройка на PID управлението 7: Настройка на комуникацията 100% съответства на 2 пъти номиналния ток	0	•	
PC.14	Настройка на въртящия момент от клавиатурата	-200%-200% Номинален ток	PC.15	0	•
PC.15	Усилване на въртящия момент при ниска скорост	0,000-1,000	0,050	•	
PC.16	Усилване на въртящия момент при висока скорост	0,000-1,000	0,000	•	
PC.17	Трепене активиране на потискането	0: Да 1: Не	1	•	
PC.18	ШИМ режим	0122	0		
Група PF Функция на производителя (Performance Group)					
PF.00	Параметър на производителя 065535 PF.01	01: G тип	0000		
1: P тип PF.02	Избор на тип инвертор	на инвертора PF.03			
	Тип инвертор				
	Номинална мощност на инвертора	0.4	0.3 2.2		
900.0 PF.04	Номинално напрежение на инвертора		380		
220V, 380V PF.05	Номинален ток на инвертора	0.0900.0	5.0		
PF.06	Време на изхвърлята зона	2.010.0	5.0		
PF.07	Програма за пренапрежение	00800 PF.08	800		
Програма за пренапрежение 0500 PF.09			350		
Програма за претоварване 0.12000.0	Регулиране		10.0		
PF.10	на напрежението коефициент	010.00 Показаното напрежение на шината се коригира с да е в съответствие с действителността)	1.00		

Функция Код	Име на параметъра	Диапазон на настройка	По подразборка	Имот
PF.11	Настояща регулация фактор	010.00 Показваният ток се регулира, за да бъде съответства на действителността	1.00	
PF.12	Мъртва зона коэффициент на компенсация	02.00 (без корекция)	1.00	
PF.13	ICBT над гореща точка 0120.0	Повече от	85.0	
PF.14	време за реакция	времето за реакция ще предизвика аларма и спиране, настройката на 0 е невалидна	0	
PF.15	Защита от преговаряне	0: валидно 1: невалидно	0	
PF.16	Всички параметри се възстановяват фабрична стойност	Променено на произволна стойност, повторно захранване, всички параметри на възстановяване, включително производителите на инвертори параметри PF група	5a5a	
PF.17	Резервирано		0	

Глава 8: Таблица с функционални кодове

8.1 Инструкция за параметри на функциите

Дисплей	Име на повреда	Възможни причини	Решения
ИЗХОД1	Защита на инверторния блок	1. Времето за ускорение е твърде кратко. 2. Инверторният модул е дефектен. 3. Неправилна експлоатация от външни лица причинени смущения 4. Изходната верига е заземен	1. Увеличете ускорението време. 2. Свържете се с техническата поддръжка 3. Проверете периферното устройство оборудване 4. Премахване на външни повреди
OC1	Свърхток по време на твърде ниско.	1. Времето за ускорение е твърде кратко. 2. Напрежението е твърде високо. 3. Моделът на АС задвижването е от твърде малък клас на мощност.	1. Увеличете ускорението време. 2. Регулирайте напрежението до нормален диапазон. 3. Изберете променливотоково задвижване от по-висок клас на мощност.
OC2	Свърхток по време на 2. натоварване	1. Времето за забавяне е твърде кратко. 2. Забавяне при голямо инерционно натоварване 3. Моделът на АС задвижването е от твърде малък клас на мощност.	1. Увеличете забавянето време. 2. Монтирайте спирания модул и спирален резистор. 3. Изберете променливотоково задвижване от по-висок клас на мощност.
OC3	Претоварване с постоянна скорост	1. По време на работа се добавя внезапно натоварване. 2. Напрежението е твърде ниско. 3. Моделът на АС задвижването е от твърде малък клас на мощност.	1. Отстранете допълнителния товар. 2. Регулирайте напрежението до нормален диапазон. 3. Изберете променливотоково задвижване от по-висок клас на мощност.
OB1	Пренапрежение по време на ускорение	1. Входното напрежение е твърде високо. 2. След мигновеното прекъсване на захранването, въртящото се двигател се рестартира	1. Регулирайте напрежението до нормален диапазон. 2. Избягвайте спиране и рестартиране
OB2	Пренапрежение по време на забавяне	1. Времето за забавяне е твърде кратко. 2. Голямо инерционно натоварване 3. Входното напрежение е твърде високо.	1. Увеличете забавянето време. 2. Монтирайте спирания модул и спирален резистор. 3. Регулирайте напрежението до нормален диапазон.

Дисплей	Име на повреда	Възможни причини	Решения
OV3	Пренапрежение при постоянна скорост	1. Входното напрежение е твърде високо. 2. Външна сила задвижва двигателът по време на забавяне.	1. Регулирайте напрежението до нормален диапазон. 2. Премахнете външната сила или монтирайте спирания резистор.
—	Поднапрежение	Входното напрежение на променливотоковия задвижващ механизъм не е в допустимия диапазон.	Регулирайте напрежението до нормалния диапазон.
OL1	Претоварване на двигателя	1. Входното напрежение е твърде ниско. 2. Номиналният ток на двигателя грешка в настройката 3. Товарът е твърде тежък или блокиране на ротора се случва на мотор. 4. Мощността на двигателя не съответстват на капацитета на АС задвижване	1. Регулирайте напрежението до нормален диапазон. 2. Нулирайте номиналния ток на двигателя грешка в 3. Намалете натоварването и проверете двигателя и механично състояние. 4. Изберете подходящ климатик задвижване или мотор
Претоварване на променливотоковия задвижващ механизъм OL2	Претоварване на променливотоковия задвижващ механизъм OL2	1. Времето за ускорение е твърде кратко. 2. След мигновеното прекъсване на захранването, въртящото се двигател се рестартира 1. Входното напрежение е твърде ниско. 4. Товарът е твърде тежък	1. Увеличете ускорението време. 2. Избягвайте спиране и рестартиране
			1. Регулирайте напрежението до нормален диапазон. 4. Изберете променливотоково задвижване от по-висок клас на мощност.
CP1	Загуба на фаза на входното захранване	Трифазното захранване е ненормално.	Премахнете външните дефекти.
CP0	Загуба на фаза на изходната мощност	1: Кабелът, свързващ променливотоковия задвижващ механизъм и двигателя, е повреден. 2: Трифазните изходи на променливотоковия задвижващ механизъм са небалансирани, когато двигателят работи.	1. Отстранете външните недостатъци. 2. Проверете дали трифазната намотка на двигателя е нормално.
OH1	Прегряване на модула	1. АС задвижване с мигновен режим прегряване 2-фазен изход с междупазно или късо съединение на земята 3. Въздушният филтър е запушен. Или вентилаторът е повреден. 4. Температурата на околната среда е твърде висока.	1. Контрамрки за препратка към повреда от свърхток 2. Пренареждане 3. Почистете въздушния филтър. Или сменете повредения вентилатор. 4. Намалете температурата на околната среда температура.

Дисплей	Име на повреда	Възможни причини	Решения
OH2	Прегряване на инверторния модул	5. Разхлабена връзка или щепсел на контролното табло 6. Спомагателно захранване повреда, задвижваща верига ниско напрежение 7. Инверторният модул е повреден. 8. Контролният панел е ненормален	5. Проверете и свържете отново 6. Свържете се с техническата поддръжка 7. Свържете се с техническата поддръжка 8. Свържете се с техническата поддръжка
ЕФ	Повреда на външно оборудване	Външен сигнал за повреда се въвежда през X1 1. Грешка	Нулирайте операцията.
CE	Грешка в комуникацията	1. В настройката на скоростта на предаване 2. Серийна комуникация грешка 3. Комуникацията кабелът е дефектен.	1. Задайте правилната скорост на предаване 2. Натиснете бутона за стоп, за да нулирайте и се свържете с техник подкрепа. 3. Проверете комуникацията окабеляване.
ITE	Грешка в откриването на ток	1. Ненормално свързване на контролната платка 2. Спомагателно захранване повреда 3. Устройството HALL е дефектен. 4. Платката на устройството е дефектна.	1. Проверете и поставете отново 2. Свържете се с техническата поддръжка 3. Свържете се с техническата поддръжка 4. Свържете се с техническата поддръжка.
TE	Грешка в автонастройката на двигателя	1. Мощността на двигателя не съответстват на капацитета на АС задвижване 2. Параметрите на двигателя не са настроени съгласно табелката с данни табелка с име. 3. Автоматична настройка на двигателя параметри и стандарт параметрите не съпадат 4. Автоматична настройка на двигателя времената са изчерпани.	1. Сменете типа на инвертора 2. Задайте параметрите на двигателя правилно. 3. За да се направи моторът без товар, повторна идентификация 4. Проверете кабела свързване на променливотоковото задвижване и моторът.
EEP	EEPROM грешка при четене/запис	1. Грешка при четене и писане контролни параметри 2. EEPROM чипът е повреден.	1. Натиснете бутона за стоп, за да нулирайте и се свържете с техник подкрепа 2. Свържете се с техническата поддръжка

Дисплей	Име на повреда	Възможни причини	Решения
ПИДЕ	Загуба на обратна връзка от PID по време на работа	1. PID линия за обратна връзка прекъсване на връзката 2. Източник на обратна връзка за PID изчезва	1. Проверете линията на сигнала за обратна връзка на PID 2. Проверете обратната връзка на PID източник
Повреда	на спирачния блок ВСЕ	1. Повреда на спирачната линия или спирачката повреда на устройството 2. Съпротивлението на външен спирачен резистор е твърде малък	1. Проверете спирачния блок и сменете спирачното устройство 2. С по-голямо съпротивление при спиране
Теч	от тръбопровод	Теч от тръбопровод	Проверете течовете от тръбопровода
Чо	Повреда при заплуване на тръбопровода	Запушване на тръбопровода	Проверете заплуването на тръбопровода

8.2 Често срещани повреди и методи за обработка

Честотният преобразувател може да срещне следните повреди по време на употреба. Моля, вижте следния прост метод за анализ на повреди:

Няма дисплей за електричество:

- а) Използвайте мултицет, за да проверите дали входното захранване на инвертора и честотният преобразувател са настроени номиналното напрежение е постоянно, моля, проверете дали проблемът със захранването е отстранен.
- б) Проверете дали трифазният токоизправителен мост е в добро състояние. Ако токоизправителят Мостът е взривен, моля, потърсете сервиз.
- в) Проверете дали лампата CHARGE свети. Ако светлината не е ярка, това обикновено е неизправност. фокусирайте се върху токоизправителния мост или съпротивлението на буфера, ако светлината е ярка, повредата може да е в секцията за импулсно захранване, моля, потърсете сервиз

Включихте превключвателя на електрическото захранване след: а) Проверете дали има заземяване или късо съединение между входното захранване. Премахнете проблемите.

- б) Проверете дали токоизправителният мост е бил повреден, ако е повреден, услуга.

Честотен преобразувател работи след завъртане на двигателя:

- а) Проверете дали има баланс между трифазния изход U, V, W, ако има такъв, са за линията на двигателя или самият той е повреден, или двигателят е блокирал поради механичен проблем, моля те.
- б) Но трифазният дисбаланс на изхода трябва да е за платката на инверторното задвижване или изхода модулът е повреден,
- в) Ако няма изходно напрежение, изходният модул вероятно е с повредена плоча или е с повреден изход. Моля, потърсете сервиз.

На електрическия инвертор показва нормално, скочи след работа на преклювачателя за подаване на въздух:

- а) Проверете дали има късо съединение между изходния модул, ако е така, моля, потърсете услуга.
- б) Проверете дали има късо съединение между предпазителя на двигателя или заземяването. Ако да, моля, потърсете услуга.
- в) Ако прекъсването е от време на време и разстоянието между двигателя и честотата е относително голямо конвертор, помислете за добавяне на изходния променливотоков реактор.

Глава 9 Примери за операции

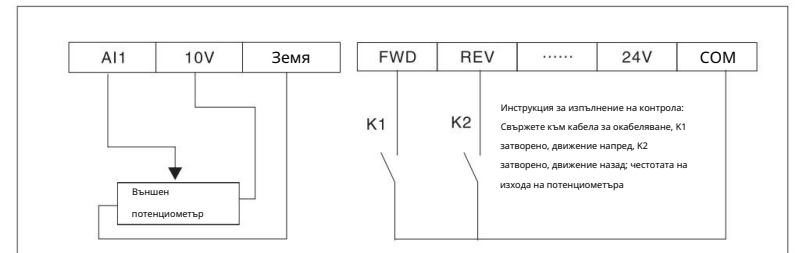
9.1 Примери за комплект клеми напред и назад + външен потенциометър

- P0.01=1: външен потенциометър за регулиране на скоростта;
- P0.02=1: външен терминал, работещ напред и назад;
- P3.01=1: въртене напред, фабрично зададена стойност;
- P3.02=2: работа назад, фабрично зададена стойност.

Параметри, зададени от P0.02, са примери

Стъпки на операцията	Светодиод показване	статус
Режим на спиране	50,00	Hz светлината е включена, 50.00 мига
Преса ПРГ ESC веднъж, зададени параметри режим	П0	0 светкавица
преса RD WT до P0.00	P0.00	0 символа светкавица
Преса ▲ два пъти (прочетено) P0.02	P0.02	2-символна светкавица
преса RD WT експрес 0	0	0 символа светкавица
преса ▲ комплект 1	1	1 символна светкавица
Преса RD WT потвърдете	P0.03	3 символа, набор успешно

Стъпки на операцията	Светодиод показване	статус
преса ПРГ ESC обратно към контрола режим на работа	П0	0 символа
преса ПРГ ESC обратно в режим на спиране	50,00	Hz светлина включена, 50.00 светкавица



9.2 клавиатура напред и назад + потенциометър за регулиране на скоростта, примери за задаване

P0.01=2 потенциометър на клавиатурата регулира изходната честота;

P0.02=0 управлението с клавиатура работи,

REV
Движение

 (P1.21=1) управление напред и
обратна посока;

Набор от параметри P0.01=2 като примери

Стъпки на операцията	Светодиод показване	статус
Режим на спиране	50,00	Hz светлината е включена, 50.00 мига
преса ПРГ ESC веднъж, зададени параметри режим	П0	0 светкавица
преса RD WT до P0.00	P0.00	0-символна светкавица
преса ▲ веднъж (прочетено) P0.01	P0.01	1 символна светкавица

Стъпки на операцията	Светодиодна показване	статус
преса  експрес 0	0	0 символа светкавица
преса  комплект 2	2	2-символна светкавица
преса  потвърдете	P0.02	2 символа, набор успешно
преса  обратно към контрола режим на работа	P0	0 светкавица
преса  обратно в режим на спиране	50,00	HZ светлина включена, 50.00 светкавица

Забележка: Натиснете RUN след задаване на параметрите, индикаторът светва и завъртете потенциометъра на панела.

Инверторът работи.  може да превключва напред или назад.

9.3 Инструкции за окабеляване на трижилни клеми

Функция код	име	инструкция	Задаване на диапазон	Стойност по подразбиране
P3.08	терминал контрол бягане режим	0: двулинейно управление 1 1: двулинейно управление 2 2: двулинейно управление 1 3: двулинейно управление 2	0-3	

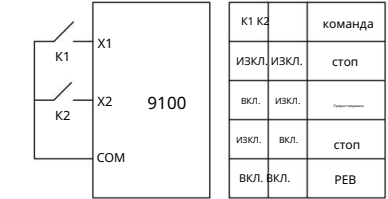
Този параметър определя четири различни начина за управление на честотата на външния терминал конвекторът работи.

0: двулинейно управление 1 чрез команда от клеми X1,X2, определяща въртенето на двигателя напред или назад.



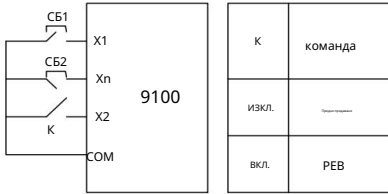
Обстановка:
P0.02=1 Управление от клеми
P3.01=1 Напред
P3.02=2 Обратно
P3.08=0 Двулинейно управление 1

1: двулинейно управление 2, когато се използва този режим, X1 е активиращ терминал. Посоката се определя от състоянието на X2.



Обстановка:
P0.02=1 Управление от клеми
P3.01=1 Напред
P3.02=2 Обратно
P3.08=1 Двулинейно управление 2

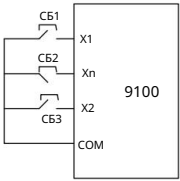
2: Трилинейно управление, X4 е активиране на терминалите. Команда за изпълнение, генерирана от X1, командата за посока от входовете X2, X4 е нормално затворена.



Обстановка:
P0.02=1 Управление от клеми
P3.01=1 Напред
P3.02=2 Обратно
P3.04=3 Трилинейно управление
P3.08=2 Трилинейно управление 1

Забележка: K: превключвател за напред или назад SB1: бутон за работа; SB2: бутон за стоп.

3: Трилинейно управление 2, модел X4 е активиращият терминал. Изпълнява се команда от SB1 или SB3 и едновременно с това управлява посоката, командата за изключване е произведени от нормално затворения тип SB2.



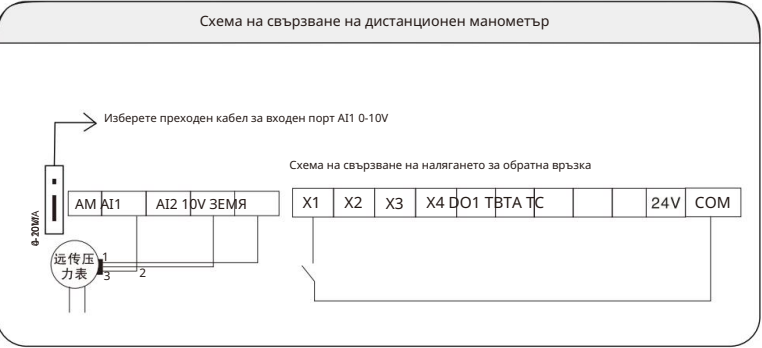
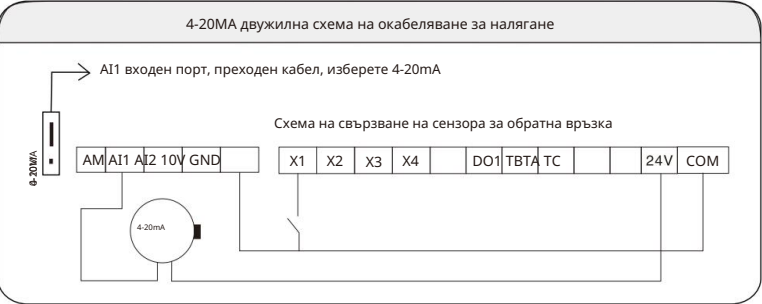
Обстановка:
P0.02=1 Управление от клеми
P3.01=1 Напред
P3.02=2 Обратно
P3.04=3 Трилинейно управление
P3.08=3 Трилинейно управление 2

Забележка SB1: бутон за работа SB2: бутон за стоп въртене напред SB3: бутон за назад

Забележка: За двулинейна работа, когато клемата X1 X2 / е активна, командата за спиране генерирани от други източници и карат инвертора да спре, дори ако управлението клемата X1 X2 / остава активна, инверторът няма да работи след командата за спиране към изчезват. Ако искате да задействате честотния преобразувател, трябва отново да изпратите X1 и X2.

9.4 Примери за PID управление с постоянно напрежение

схема на свързване на контролните клемми



Основните параметри на работа на PID са зададени както следва:

- P0.01=6 избира изходната честота, определена от PID;
- P0.02=0 избере управление от клавиатурата;
- P0.02=1 избира работещи терминали;
- P7.00=1 Вход за обратна връзка по налягане от AI1;
- P7.00=5 Задайте напрежение, определено с натискане на бутон нагоре или надолу.

- Такива като: диаграма на налягането 16 кг, P7.17set 16 е 16 кг;
- P7.03=0 постоянно напрежение, зададено като положителен знак;
 - P7.04=50 Диапазон на задаване на PID P 0-100%;
 - P7.05=10S Диапазон на задаване на интегрален I на PID 0-6553.0S;
 - P7.06=0.1S Диапазон на задаване на PID изчисление D 0-6553.0S;
 - P7.17 Задаване на максимален пробег, зададен диапазон 0-100 кг;
 - P7.19 зададено налягане, зададено според действителните условия;

Инструкции за работа на място:

Ще изрази зададената стойност на налягането от P7.19, просто задайте налягането с помощта на клавиатурата нагоре или надолу.

Инструкции за регулиране на PID на място:

Методи за задаване на P усилване: първо задайте усилване на около 50%. За промяна на размера на количествената стойност, наблюдавайте стабилността на сигнала за обратна връзка и даденото количествено отклонение (статично). Ако статичната разлика е в посока на количествената промяна (увеличение към количествена стойност, например, количеството на обратната връзка за стабилност на системата е винаги по-малко от даденото количествено отклонение), продължете да увеличавате стойността на пропорционалното усилване P7.04, намаляете пропорционалното усилване и обратно, повторяйте горния процес, докато статичната разлика стане малка (трудно е да се постигне липса на статична разлика).

P7.05 Коэффициент на усилване на интегралния I на PID, зададен диапазон 0-6553.0S.

Настройката на параметрите на интегралното време обикновено се извършва от по-голямо към по-малко значение. Времето за интегриране се настройва постепенно и се наблюдава ефектът от настройката на системата, докато скоростта на системата достигне номинална стойност. Определяне на обратната връзка на PID и даване на количествено отклонение от интегралното регулиране на скоростта. Времето за интегриране е когато отклонението на количеството на обратната връзка на PID е 100% и дава количествени точки на регулатора (игнорирайки пропорционалното действие и смятането). След времето за непрекъсната настройка, регулирайте количеството на максималната честота, колкото по-кратко е времето за интегриране, толкова по-кратко е интензитетът на настройката. Интегралното регулиране може ефективно да елиминира статичната грешка. Силното интегрално регулиране, многократно, ще доведе до превишаване, системата е нестабилна, докато не се появи трептене. Поради твърде силното интегрално действие, характеристиките на трептенето са такива, че сигналът за обратна връзка количествено се колебае нагоре и надолу, а люлеенето постепенно се увеличава. Диференциално D P7.06 Диапазон на настройка на усилването на PID 0-6553.0 S.

Според реалната ситуация, която трябва да се регулира. Регулиране на диференциалните параметри на времето като цяло от малка до голяма корекция, диференциална корекция

Моля, бъдете внимателни, имайте предвид, че диференциалното регулиране е лесна система за усилване, обикновено не го правете употреба.

9.5 Схема за автоматично управление на работата на фотоволтаичен честотен регулатор

Фотоволтаичен инвертор от серия 9100 за нестандартни продукти, окабеляване и отстраняване на грешки, моля, посочете данните като този стандарт.

Схема на окабеляване на главната верига

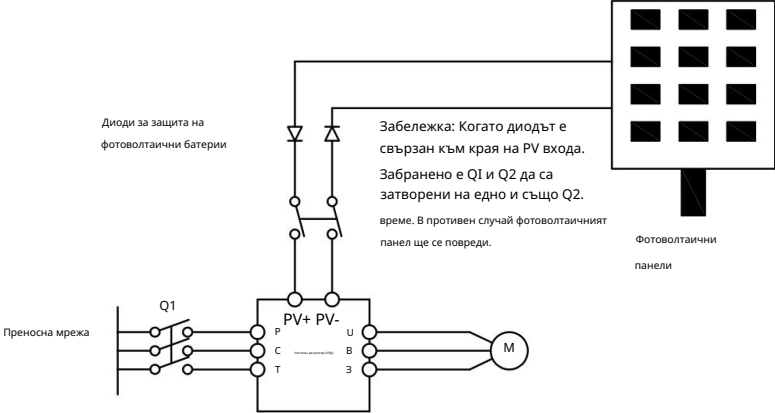
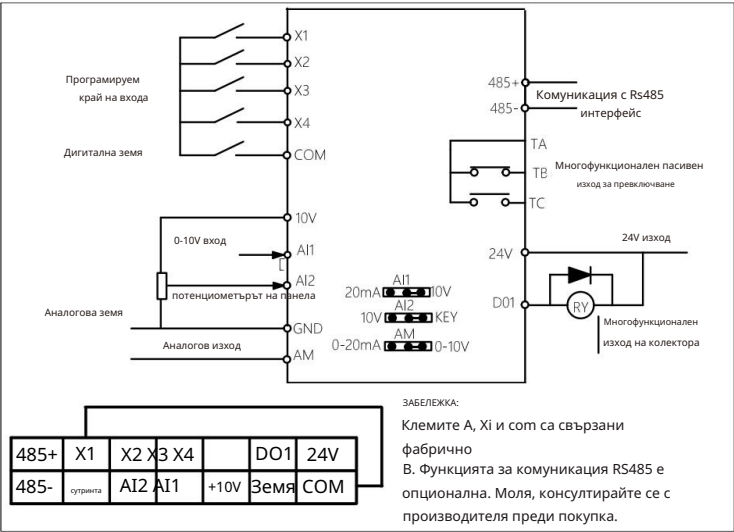


Схема на свързване на контролните клеми и настройки на основните параметри



Настройката е фабрична и горните параметри трябва да бъдат нулирани след възстановяване на фабричните настройки.

Забележка: 1. Диапазонът на DC напрежение на входа 220V (2T) PV VFD е 200v-400v, а най-добрият диапазон е 300v-320v;

2. Диапазонът на DC напрежение от 380V (3T) на PV VFD входа е 300v-700v, а най-добрият диапазон е 530v-550v;

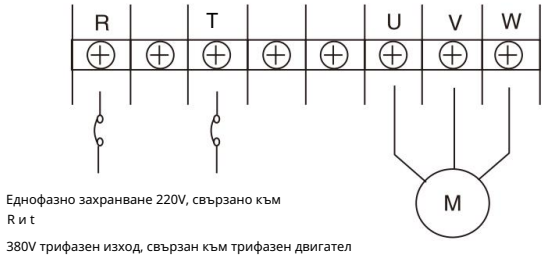
3. PV VFD е оборудван с MPPT функция. Ако входното напрежение надвиши допустимия диапазон, той ще спре автоматично и ще се стартира автоматично след възстановяване на напрежението.

4. За да се осигури най-добрият диапазон на напрежението на входния терминал, това може да се постигне чрез промяна на различни комбинации от фотоволтаични панели последователно и паралелно;

5. Когато главната верига подава променливотоково захранване, фотоволтаичният DC вход трябва да се изключи, в противен случай фотоволтаичният честотен регулатор ще се повреди.

9.6 Схема за автоматично управление на честотния регулатор от 220V до 380V

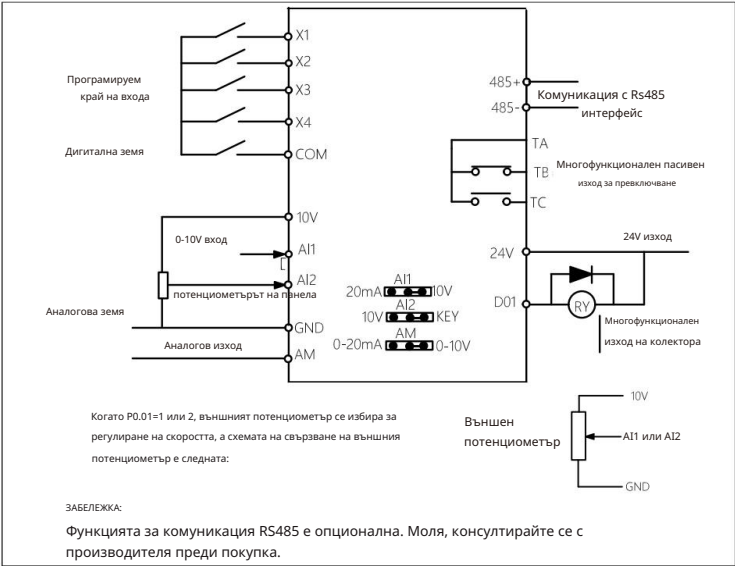
Схема на окабеляване на главната верига



Еднофазно захранване 220V, свързано към R и t

380V трифазен изход, свързан към трифазен двигател

Схема на свързване на контролните клеми



Забележка: 1. Този честотен преобразувател е специално предназначен за обикновени трифазни 380V AC двигатели и не може да се използва като захранване за друго оборудване;

2. Честотният преобразувател не може да се използва в ситуации, където товарът може да бъде поставен и е необходимо бързо стартиране и спиране (например при кран).

Product Warranty Card

Customer information	Add. of unit:	
	Name of unit: P.C.:	Contact person:
		Tel.:
Product information	Product model:	
	Body barcode (Attach here):	
	Name of agent:	
Failure information	(Maintenance time and content):	
	Maintenance personnel:	